

9.2 R6Sep - Assertions

Ziel:

- R6Sep = Rel - Garantie + Separation - Logik.
- Hat neue Zusicherungen.

Idee: R6Sep unterteilt den Heap in

$h_s =$ shared Heap

$h_L =$ lokaler Heap.

mit der Forderung, dass

$h_L \cap h_s$

definiert ist.

Definition:

Die R6Sep - Assertions sind wie folgt definiert:

$P ::= \underbrace{A}_{\text{lokale Assertions}} \mid \underbrace{\boxed{A}}_{\text{shared Assertions, auch boxed Assertions}} \mid P_1 \overset{*}{\wedge} P_2 \mid \exists x. P \mid \forall x. P.$

Dabei ist A eine SL - Assertion wie zuvor.

Beachte, dass Boxen nicht geschaltet werden können.

Definition:

Die Semantik von R6Sep - Assertions ist die Funktion:

$\llbracket \cdot \rrbracket : \text{R6Sep Assertions} \rightarrow \text{Stack} \times \text{Heap} \times \text{Heap} \rightarrow \mathbb{B}$

mit

- $\llbracket A \rrbracket (s, h_L, h_s) \iff \llbracket A \rrbracket_{s_L} (s, h_L) \wedge h_L \cap h_s = \emptyset$
- $\llbracket \boxed{A} \rrbracket (s, h_L, h_s) \iff \llbracket A \rrbracket_{s_L} (s, h_s) \wedge h_L = \emptyset$

$$\llbracket P_1 * P_2 \rrbracket (s, h_L, h_S) \iff \exists h_1, h_2. h_L = h_1 \cup h_2 \\ \wedge \llbracket P_1 \rrbracket (s, h_1, h_S) \\ \wedge \llbracket P_2 \rrbracket (s, h_2, h_S).$$

$$\llbracket P_1 \hat{\vee} P_2 \rrbracket (s, h_L, h_S) \iff \llbracket P_1 \rrbracket (s, h_L, h_S) \hat{\vee} \llbracket P_2 \rrbracket (s, h_L, h_S)$$

$$\llbracket \forall x. P \rrbracket (s, h_L, h_S) \iff \forall v. \llbracket P \rrbracket (s[x \mapsto v], h_L, h_S)$$

$$\llbracket \exists x. P \rrbracket (s, h_L, h_S) \iff \exists v. \llbracket P \rrbracket (s[x \mapsto v], h_L, h_S).$$

Bemerkungen:

- * splittet den lokalen also nicht den shared state.

Terminologie: * ist multiplicativ über dem lokalen state
additiv über dem shared state.

- insbesondere gilt: $\llbracket P_1 \rrbracket * \llbracket P_2 \rrbracket \iff \llbracket P_1 \wedge P_2 \rrbracket$.

- Man kann auch eine Definition ohne $h_L = \emptyset$ bei $\llbracket P \rrbracket$ wählen.

Unser Ansatz führt in der Praxis zu hübschen Transformationen.

Bemerkung:

R6Sep übersetzt die Operatoren *, \wedge , \vee , \exists und \forall .

$$R6Sep \quad x \mapsto 1 * y \mapsto 2$$

kann gewissermaßen als R6Sep-Operator

$$P = P_1 * P_2$$

lokale Aussagen in R6Sep

oder

$$P = P$$

Folgendes Lemma erlaubt diese Übersetzung / schlägt sie vor.

Lemma:

Schreibe $\text{Local}(P)$ für eine lokale RBSep-Präsumtion (\mathbb{F} , erste Feld).

Es gilt:

$$\frac{\text{RBsep}}{\text{Local}(P)} \Leftrightarrow \frac{\text{SL}}{P}$$

$$\text{Local}(P) *_{\text{(RB)}} \text{Local}(Q) \Leftrightarrow \text{Local}(P *_{\text{(SL)}} Q)$$

$$\text{Local}(P) \stackrel{\Delta}{\sim}_{\text{(RB)}} \text{Local}(Q) \Leftrightarrow \text{Local}(P \stackrel{\Delta}{\sim}_{\text{(SL)}} Q)$$

$$\underbrace{\exists x. \text{Local}(P)}_{\text{RBsep}} \Leftrightarrow \text{Local}\left(\underbrace{\exists x. P}_{\text{SL}}\right)$$

9.3 RBsep - Präsum

- Ziel:
- Poly-Gewante nutzt Präsum über Paaren von States, um die Interferenz zwischen den Threads zu beschreiben (R, 6).
 - RBsep nutzt dafür Präsum
 $x. A \rightsquigarrow B$.

Definition:

$$\llbracket x. A \rightsquigarrow B \rrbracket := \{ (s, h_1 \uplus h_0, h_0 \uplus h_1) \}$$

$$\exists \forall. \llbracket A[x/h_1] \rrbracket (s, h_1) \wedge \llbracket B[x/h_0] \rrbracket (s, h_2)$$

Bemerkung:

- Relation zwischen shared Heap h_1 , da die Präcondition A erfüllt,
und resultierendem shared Heap h_2 , da die Postcondition B erfüllt.
- Es muss nicht $h_1 = h_2$ gelten, Ownership-Transfer in lokalem Heap
- Es kann diejenige shared Heap geben, da von der Präsum unverändert bleibt
→ Franz, kompakte Präsum.

- Existenzquantor $\exists \vec{x}$ erlaubt A und B Zugriff auf gemeinsame logische Variablen.

Beispiele:

(1) $M, N. \quad x \mapsto M \rightsquigarrow x \mapsto N \wedge N \rightsquigarrow M \quad (\text{Increment})$

Ändere den Wert in Heapzelle x von M auf N .

Der neue Wert ist dabei nicht kleiner als der alte Wert.

Beachte, dass der Scope der existentiell quantifizierten Variablen M und N über Pre- und Postcondition reicht.

(2) $x \mapsto 0 * \text{list}(y) \rightsquigarrow x \mapsto 1 \quad (\text{Acquire})$

Setze das Lock von 0 auf 1.

Entferne $\text{list}(y)$ aus dem shared Stack.

Intuitiv wird $\text{list}(y)$ in den lokalen Stack überhagen.

(3) $x \mapsto 1 \rightsquigarrow x \mapsto 0 * \text{list}(y) \quad (\text{Release})$

Ändere das Lock zurück von 1 auf 0.

Bringe die geteilte Liste zurück in den shared Stack.

In RBsep sind Rel_y und Guarantees Mengen von Pchins .

Denn Semantik ist:

- die reflexive, transitive Pchins -Schluss
- die Vereinigung der Semantiken.

Es können also die Pchins wiederholt und gemischt ausgeführt werden.

Definition:

$$\llbracket \vec{x}_i. A_1 \rightsquigarrow B_1, \dots, \vec{x}_n. A_n \rightsquigarrow B_n \rrbracket := \left(\bigcup_{i=1}^n \llbracket \vec{x}_i. A_i \rightsquigarrow B_i \rrbracket \right)^*$$

Eine Relation $\bar{x}. A \rightsquigarrow B$ ist erlaubt von einer Garantie G ,
wenn ihr Effekt von G abgedeckt ist.

Definition:

$(\bar{x}. A \rightsquigarrow B) \in G$, falls $\llbracket \bar{x}. A \rightsquigarrow B \rrbracket \subseteq \llbracket G \rrbracket$.

9.4 Stabilität

- Erinnerung:
- Eine Assertion A heißt stabil unter einer Relation R ,
falls die Relation die Assertion nicht verletzen kann.
 - RelG-Garantien arbeiten mit Assertions,
die stabil unter dem RelG sind.

- Ziel:
- Definiere Stabilität.
 - Entwickle ein Verfahren zur Prüfung von Stabilität.

Definition:

sem-stable (A, R) , falls

$$\forall s, h, h'. \llbracket A \rrbracket_{s, h} \wedge (s, h, h') \in R \Rightarrow \llbracket A \rrbracket_{s, h'}.$$

Indem wir Interpretationen R als Relation dargestellt haben,
können wir Stabilität syntaktisch prüfen.

Dazu brauchen wir einen neuen Operator.

Definition:

Separation: $A \text{ --- } \oplus B := \neg(A \text{ --- } \neg B)$.

B ohne A , man kann etwas aus A hinzunehmen, um B zu erhalten.

Formel, $\llbracket A \text{ --- } \oplus B \rrbracket_{s, h}$ gdw. $\exists h_1. \llbracket A \rrbracket_{s, h_1} \wedge \llbracket B \rrbracket_{s, h_1 \cup h_2}$.

Septachin wirkt zusammen mit

Definition:

$A \vdash x := A \wedge \exists v. x \leftrightarrow v.$ "A ∧ x ist recht alternierend."

Das folgende Lemma liefert Rechenregeln zur Elimination von $\rightarrow \oplus$.

Lemma:

- $x \mapsto y \rightarrow \oplus z \mapsto w \Leftrightarrow emp \wedge x = z \wedge y = w.$
- $x \mapsto y \rightarrow \oplus (A * B) \Leftrightarrow (x \mapsto y \rightarrow \oplus A) * B \vee x \mapsto y \rightarrow \oplus B * A \vee x \mapsto y \rightarrow \oplus B.$
- $(A * B) \rightarrow \oplus C \Leftrightarrow A \rightarrow \oplus (B \rightarrow \oplus C).$
- $A \rightarrow \oplus (C \vee B) \Leftrightarrow (A \rightarrow \oplus C) \vee (A \rightarrow \oplus B)$
- $A \rightarrow \oplus \exists x. B \Leftrightarrow \exists x. (A \rightarrow \oplus B).$

Im Allgemeinen gilt nicht:

$$A \rightarrow \oplus (A * B) \Leftrightarrow B.$$

Spezialfälle gelten:

$$x \mapsto y \rightarrow \oplus (x \mapsto y * B) \Leftrightarrow B \vee x.$$

Regeln zur Elimination von $\vee x$.

Lemma:

- $x \mapsto y \vee z \Leftrightarrow x \mapsto y \wedge x \neq z.$
- $(A * B) \vee z \Leftrightarrow A \vee z * B \vee z$
- $(A \wedge B) \vee z \Leftrightarrow A \wedge z \wedge B \vee z$
- $A \vee x \vee y \Leftrightarrow A \vee y \vee x$
- $emp \vee x \Leftrightarrow emp.$